

Datenblatt

Winkelgetriebe mit Kegelrad und Flansch sind für die Übertragung von Drehbewegungen zwischen zwei rechtwinklig zueinander stehenden Wellen geeignet.

In Kombination mit einer mechanischen Positionsanzeige Typ **OP2**, ist eine manuelle Einstellung und ein direktes Ablesen eines Messwertes von Weg- oder Winkelbewegungen möglich; auch wenn sich die Welle in einer ungünstigen Position befindet.

- Verschiedene Ansicht- und Anschlussmöglichkeiten
- Lieferbar mit Übersetzung 1:1 (Standard)
- Kugelgelagert, minimales Winkelspiel- und Axialspiel, wasserdicht



Technische Eigenschaften

Abmessung	gesamt, siehe Abschnitt: Ausführungen mit Abmessungen	
Durchmesser	Ø8 mm	
Vollwelle, Hohlwelle		
Länge	12 mm	
Hohlwelle		
Vollwelle	55 mm (Standard), 35 mm mit Drehknopf	
Material	Edelstahl (AISI 303)	
Hohlwelle, Vollwelle		
Gehäuse	Aluminium, schwarz eloxiert (Standard)	
Kegelradgetriebe	Stahl, oberflächengehärtet (Pronox)	
Lagerung	Kugellager	
Gewicht	80 g	
Übersetzungsverhältnis	1:1 (Standard)	
Ausgangsdrehmoment	max. 2,5 Nm	
Achsbelastung	Radiallast	7,5 kg
	Axiallast	0,7 kg (siehe Abb. 7)
Getriebe	Gerade Verzahnung (Standard)	
Kegelräder		

Anwendungen

Die Winkelgetriebe sind industrietauglich und universell einsetzbar, für Spindelantriebe in beliebigen Einbaulagen.

- Kompakt und modulare Bauformen, anpassungsfähig, einfache Montage. Das günstige Preis-Leistungsverhältnis und geringer Bauraum ermöglicht eine günstige Systemlösung.
- Manuelle oder motorisierte Verstellungen mit passendem Flansch, Adapter, flexibler Wellen und Kupplungen oder Motor, optional mit Positionsanzeigen und Klemmelementen, vervollständigen eine sinnvolle Baugruppe im Maschinen und Anlagenbau.

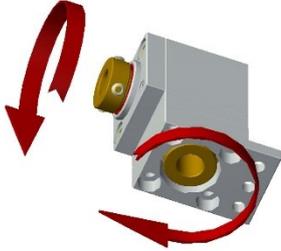
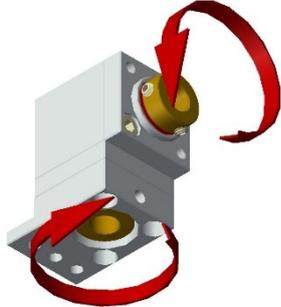
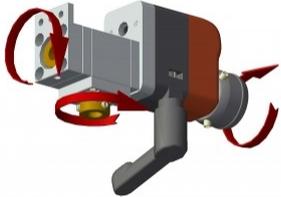
RINV-OP62 Winkelgetriebe mit mechanischer Positionsanzeige Typ OP2



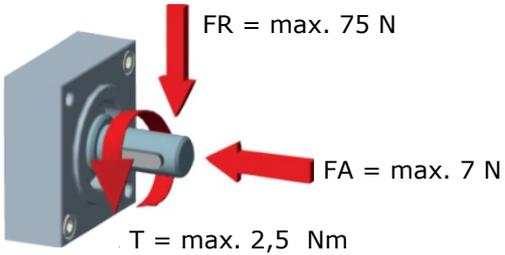
Übertragen der Drehbewegung auf Linearspindel

Datenblatt

Einbaulage Ausführungsbeispiele

RINV-OP62			
Abb. 1		Abb. 2	
			
Abb. 3	Abb. 4	Abb. 5	Abb. 6
			

Radial- und Axialbelastung

RINV-OP62	
<p>Die Belastungen auf das Getriebe sind im Gesamten und in Abhängigkeit des Aufbaus zu betrachten, wie Versatz, Vibrationen, Beschleunigung oder Verlangsamung, Stöße, Vibration, etc. Dabei sind zwei Arten von Wellenbelastungen zu berücksichtigen: radial FR und axial FA Belastungen.</p>	
Abb. 7	<p>FR = Radiallast, FA = Axiallast</p> <p>Die Radiallast wirkt senkrecht auf die Welle/Achse.</p> <p>Die Axiallast wirkt axial zur Welle / Achse, in Zug- oder Druckkraft (bei Bestellung bitte berücksichtigen).</p> <p>T = Drehmoment</p>
 <p>FR = max. 75 N</p> <p>FA = max. 7 N</p> <p>T = max. 2,5 Nm</p>	

Montage

Das Winkelgetriebe Typ RINV-OP wird in der Standardausführung, wie in der Abmessungszeichnung dargestellt, geliefert.

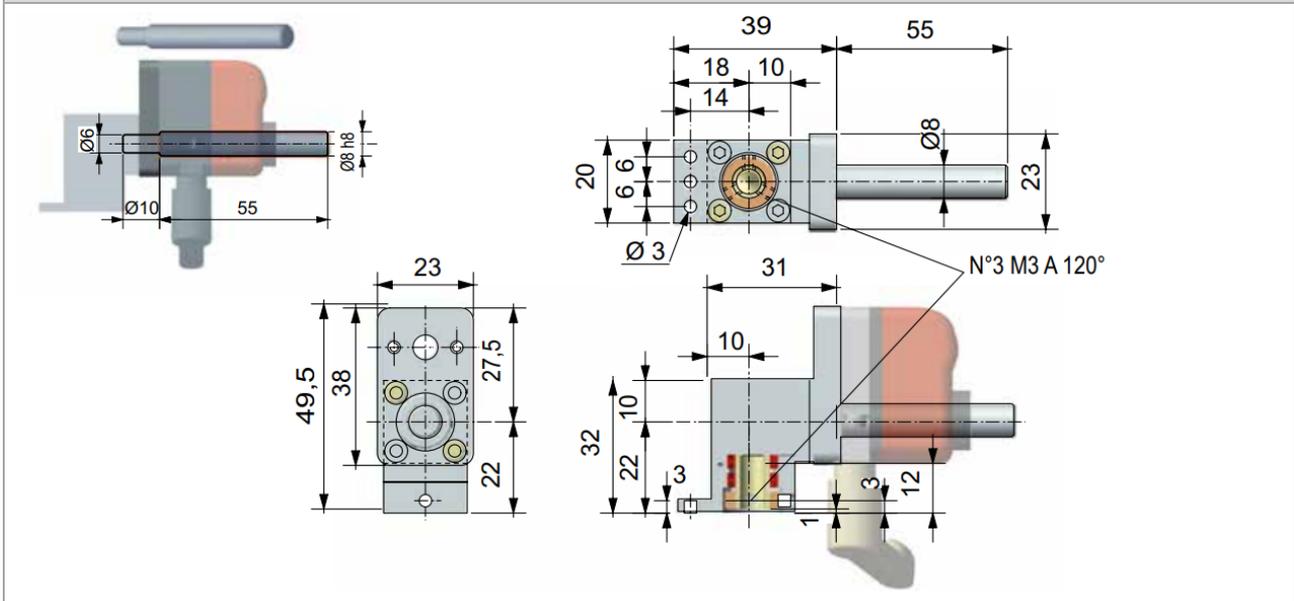
Um die Einbaulage der zwei Flansche (OP-Flansch und Befestigungsflansch RINV-OP) zu ändern, die beiden Befestigungsschrauben entfernen, die beiden Flansche in die gewünschte Position drehen und die Befestigungsschrauben wieder fest anziehen.

Um die Maschinenseite zu fixieren, Welle in die Hohlwelle RINV-OP einführen, Flansch am feststehenden Teil der Maschine befestigen und die Gewindestifte durch die Flanschbohrungen fest anziehen.

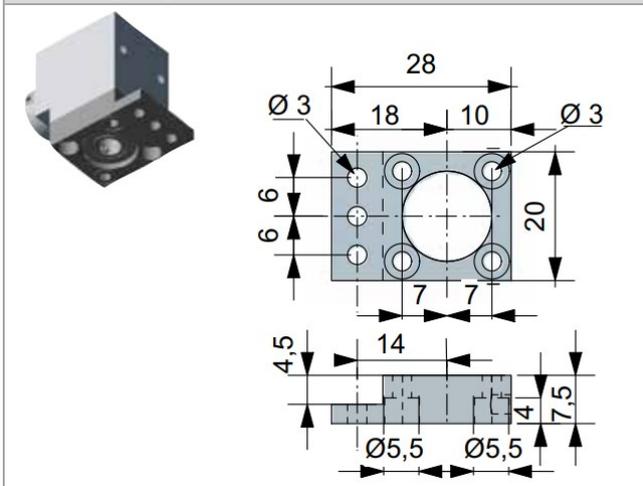
Datenblatt

Ausführung mit Abmessungen

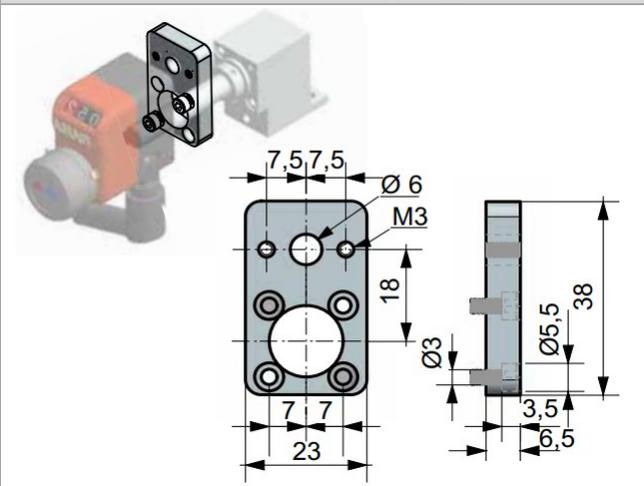
RINV-OP62 Winkelgetriebe mit mechanischer Positionsanzeige Typ OP2



Befestigungsflansch für RINV-OP



OP-Flansch für Positionsanzeige Typ OP2



Alle Abmaße in mm

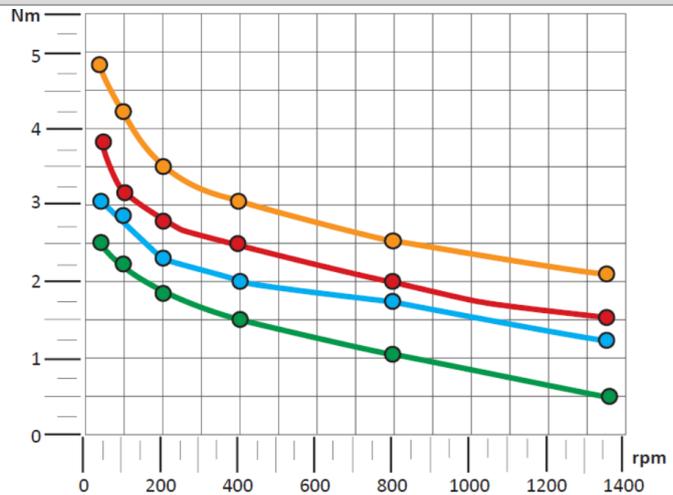
Datenblatt

Leistungsdiagramm und Tabelle

Drehmoment mit Übersetzung 1 (1:1)

OUTPUT TORQUE WITH RATIO 1/1 - DREHMOMENT MIT ÜBERSETZUNG 1/1				
● TM dc	● TR dc	● TM dsp	● TR dsp	rpm
3,8	2,5	4,9	3,2	50
3,3	2,2	4,3	2,9	100
2,7	1,8	3,5	2,3	200
2,4	1,6	3,1	2,1	400
2	1,3	2,6	1,7	800
1,6	1,1	2,1	1,4	1400

Efficiency - Leistung = 90%



Glossar

F_R	Radialkraft
F_A	Axialkraft
R	Kraft
T	Drehmoment
T_M	Maximales Drehmoment
T_R	Empfohlenes Drehmoment
T_A	Tatsächliches Drehmoment
T_O	Ausgangsdrehmoment
T_I	Eingangsdrehmoment
Pn	Power
N	Newton
Nm	Newton Meter
fu	Einsatzfaktor
i	Übersetzung
rpm	Umdrehungen pro Minute (1/min)
n1	Eingangswelle
n2	Ausgangswelle
dc	Kegelradgetriebe-Verzahnung
dsp	Spiralverzahnung
M	Vollwelle
F	Hohlwelle
D	Durchgehende Hohlwelle

Einsatzgebiete

Verpackungs-, Lebensmittel-, Pharma-, Kunststoff-, Holz-, Blech-, Glas-, Wickel-, Bau-
Straßenmaschinen, ebenfalls an traditionellen Maschinen und Spezialanwendungen im Metallbau,
Hebetechnik, Fördertechnik, Lineartechnik, Sonderanlagenbau, etc.



Weiteres Zubehör finden Sie im Katalog Mechanik. Wenden Sie sich gerne an unseren Service für weitere Information oder Fragen dazu.

Datenblatt

Bestellbeispiel

Typ RINV-OP62 - 1:1 -

Übersetzungsverhältnis

1:1 = 1:1 (Standard)

Länge Welle ¹⁾

35 = mit Drehknopf (optional)



¹⁾ Länge nur angeben, wenn sie vom Standard abweicht. Weitere Längen sind auf Anfrage erhältlich.

Hersteller:



Der Hersteller behält sich das Recht vor, ohne vorherige Ankündigung Änderungen an den Produkten vorzunehmen, die er für deren Verbesserung für erforderlich hält.